**Суеверный робот.**

**Компоненты и подключение:**

* Моторы – **M1, M2** 2 шт.
* ИК датчик – **IN1** 1 шт.

**Описание:**

Суеверный робот. Если ему дорогу перебежала чёрная кошка он развернётся и поедет в другую сторону.

**Схема:**

Начало

Нет

Мотор 1 Вперёд

Мотор 2 Назад

Задержка на 2 секунды

Да

ИК = черное?

Мотор 1 вперёд

Мотор 2 вперёд